

Robotica - 01CFIDV, 02CFICY

docente: prof. Basilio BONA
tel. 7023

basilio.bona@polito.it
www.ladispe.polito.it/meccatronica/01CFI/

Questioni organizzative

Lezioni
Esercitazioni
Libri di testo
Esami
Consulenze
Pagina Web
Prerequisiti

Lezioni

- Le lezioni di due ore si tengono negli orari previsti
 - Mar 12:30-14:30, aula 14
 - Mer 12:30-14:30, aula 14
 - Gio 16:30-18:30, aula 8
 - Ven 10:30-12:30, aula 2D

Esercitazioni

- Le esercitazioni in aula saranno fissate volta per volta
- Le esercitazioni in laboratorio sono da discutere, dato l'alto numero di studenti (148) e il basso numero di posti di lavoro nel LabRob

Libri di testo

- B. Bona, Modellistica dei Manipolatori Industriali, CELID, Torino, 2002
- altri testi tecnici di supporto:
 - L. Sciavicco, B. Siciliano
Robotica Industriale: Modellistica e Controllo di Manipolatori
McGraw-Hill Italia Libri
Seconda edizione, 2000
 - G. Legnani
Robotica Industriale
Casa Editrice Ambrosiana
2003
 - G. Gini, V. Caglioti (tratta anche elementi di robotica mobile)
Robotica
Zanichelli
2003

Esami

- Gli esami sono in forma scritta
- Una parte a risposte multiple, una parte con breve risposta su argomento specifico
- Non si discosteranno molto da quelli dell'AA 2003/04, consultabili alla pagina web:

www.ladispe.polito.it/Meccatronica/01CFI/2003-04/esami.html

Consulenze

- Le consulenze si possono prenotare telefonando al 7023, oppure via email all'indirizzo

basilio.bona@polito.it

Pagina Web

- Il materiale relativo al corso si trova nella pagina web <http://www.ladispe.polito.it/Meccatronica/01CFI/2004-05/index.htm>



Prerequisiti

- Per seguire il corso di Robotica è necessaria la conoscenza di alcuni temi svolti in corsi precedenti; in particolare

- Vettori, algebra lineare, spazi lineari:

www.ladispe.polito.it/Meccatronica/download/Appunti_matrici_vettori.pdf

- Sistemi di riferimento, rotazioni, traslazioni:

[Libro di testo, cap. 2](#)

- Cinematica del corpo rigido;

- Equazioni di Lagrange per la modellazione della dinamica di sistemi multicorpo:

[www.ladispe.polito.it/Meccatronica/download/Dinamica dei Sistemi Multicorpo.pdf](http://www.ladispe.polito.it/Meccatronica/download/Dinamica_dei_Sistemi_Multicorpo.pdf)