

# **Robotica - 01CFIDV, 02CFICY**

docente: prof. Basilio BONA  
tel. 7023

**basilio.bona@polito.it**

**[www.ladispe.polito.it/meccatronica/01CFI/](http://www.ladispe.polito.it/meccatronica/01CFI/)**

## **Questioni organizzative**

Lezioni

Esercitazioni

Libri di testo

Esami

Consulenze

Pagina Web

Prerequisiti

## Lezioni

Le lezioni di due ore si tengono negli orari

- Mar 12:30-14:30, aula 14
- Mer 12:30-14:30, aula 14
- Gio 16:30-18:30, aula 8
- Ven 10:30-12:30, aula 2D

## Esercitazioni

Le esercitazioni in aula saranno decise volta per volta

Le esercitazioni in laboratorio sono da discutere, dato l'alto numero di studenti e il basso numero di posti di lavoro nel LabRob

# Libri di testo

- Libro di testo del corso  
B. Bona  
**Modellistica dei Robot Industriali**,  
CELID, Torino, I edizione, seconda ristampa 2005
- altri testi di supporto:  
L. Sciavicco, B. Siciliano  
**Robotica Industriale: Modellistica e Controllo di Manipolatori**  
McGraw-Hill Italia Libri, Seconda edizione, 2000  
  
G. Legnani  
**Robotica Industriale**  
Casa Editrice Ambrosiana, 2003  
  
G. Gini, V. Caglioti (tratta anche elementi di robotica mobile)  
**Robotica**  
Zanichelli, 2003

## Esami

- Gli esami sono in forma scritta
- consistono in serie di domande su argomenti specifici che richiedono una breve risposta
- Non si discosteranno molto da quelli dell'AA 2004/05, consultabili alla pagina web:

[www.ladispe.polito.it/Meccatronica/01CFI/2005-06/esami.html](http://www.ladispe.polito.it/Meccatronica/01CFI/2005-06/esami.html)

## Ricevimento studenti

- prenotare telefonando al 7023, oppure mandare email all'indirizzo

[basilio.bona@polito.it](mailto:basilio.bona@polito.it)

# Pagina Web

Il materiale relativo al corso si trova nella pagina web  
<http://www.ladispe.polito.it/Meccatronica/01CFI/2005-06/index.htm>

## Laurea Specialistica in Ingegneria Meccatronica

Dipartimento di Automatica e Informatica  
 Politecnico di Torino

Robotica - 01CFIDV, 02CFICY  
 AA 2005-2006  
 Prof. Basilio Bona

Links	HOME PAGE	
	Italiano	English
Home page	Il corso di <b>Robotica</b> (5 crediti) si svolge al terzo emisemestre del primo anno della Laurea Specialistica in Ingegneria Meccatronica	<b>Robotics</b> course (5 credits) takes place at the third term of the first year of the <i>Laurea Specialistica</i> in Mechatronics Engineering
Programma Program		
Orario Calendar	Il corso è opzionale per gli studenti della Laurea Specialistica in Ingegneria Informatica	The module can be chosen also by students following <i>Laurea Specialistica</i> in Information Sciences
Esami Exams	Potete accedere alle pagine del corso cliccando le voci della tabella di sinistra	Clik on the titles of the left column to reach the pages related to the course
Libro di testo Lecture notes		
Lucidi Slides	Potete inviare una email al docente, cliccando qui	Clik here to send an email to the teacher
Altro materiale Other materials		
Esercitazioni Exercises		
Tesi di Laurea Thesis projects		
Altri link Other links		

## Prerequisiti e argomenti svolti

Per seguire il corso di Robotica è necessaria la conoscenza di alcuni argomenti svolti in corsi precedenti; in particolare:

- Vettori, algebra lineare, spazi lineari  
[www.ladispe.polito.it/Meccatronica/download/Appunti\\_matrici\\_vettori.pdf](http://www.ladispe.polito.it/Meccatronica/download/Appunti_matrici_vettori.pdf)
- Sistemi di riferimento, rotazioni, traslazioni  
Libro di testo, cap. 2
- Cinematica del corpo rigido  
Libro di testo, cap. 3
- Equazioni di Lagrange  
dispense B. Bona "Dinamica dei Sistemi Multicorpo" – CELID